



Kobold VR200



株式会社テカナリエ
2016年
info@techanalye.com



連続運転時間 : 最大90分
充電時間 : 最大3時間



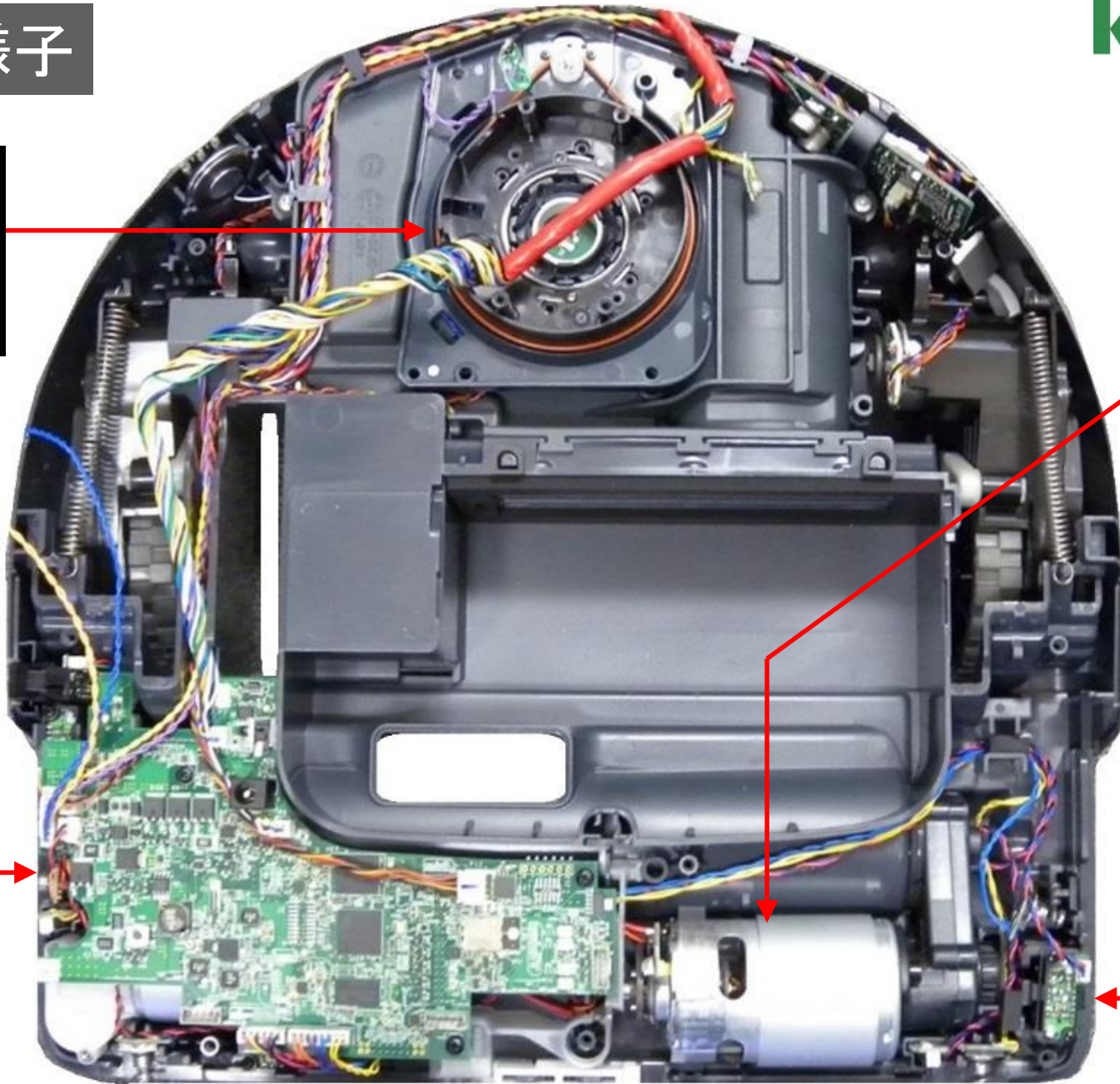
レーザースキャナ
システムとセンサーによる
障害物認識の精度が
アップ

全体の様子

レーザー
センサー
設置場所



メイン処理
基板

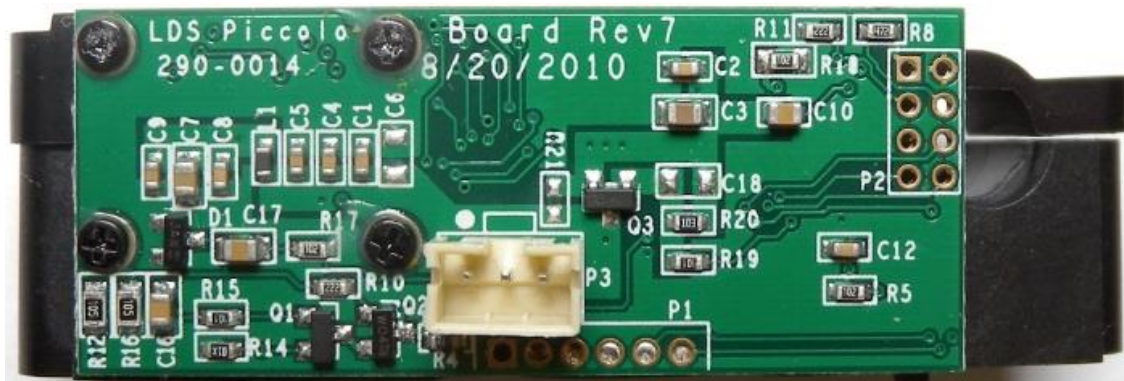


車輪用
メイン
モーター

赤外線
センサー

レーダーの様子②

kobold

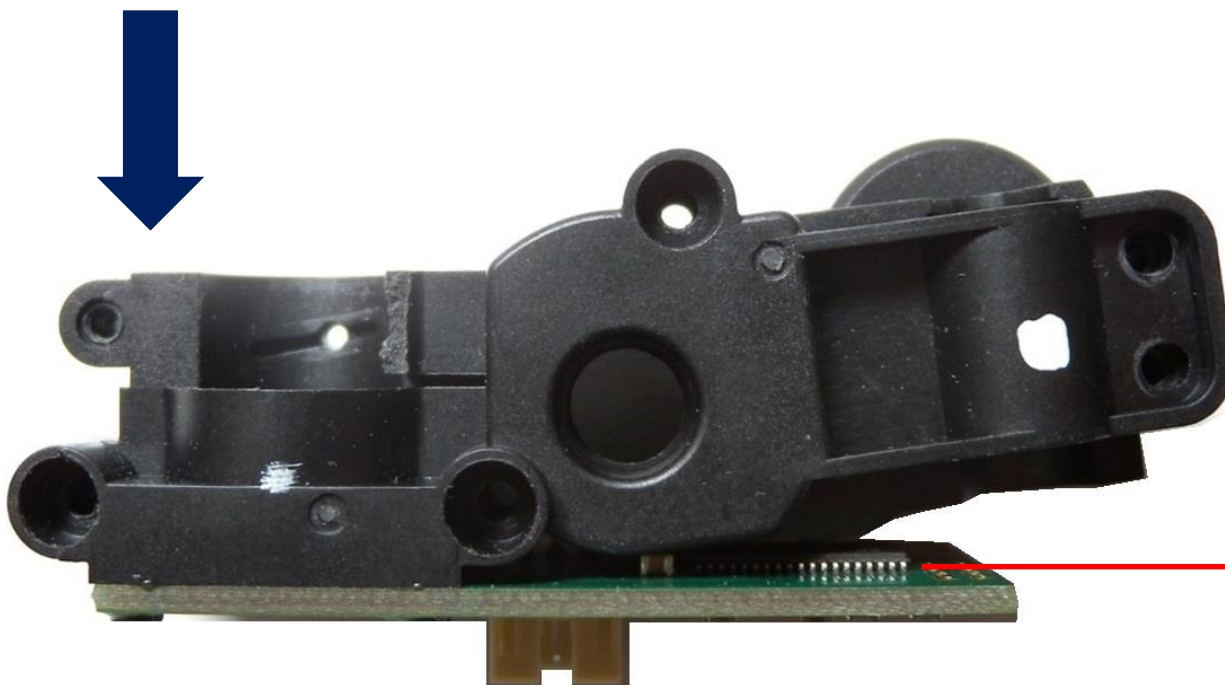


CPU TMS320C28 60MHz
Flash 16KB
SRAM 4KB

 **TEXAS
INSTRUMENTS**



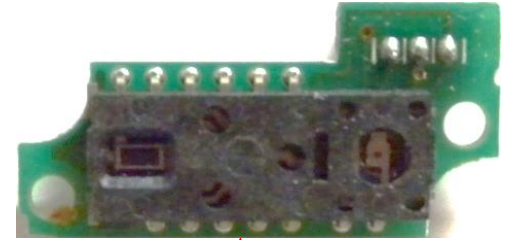
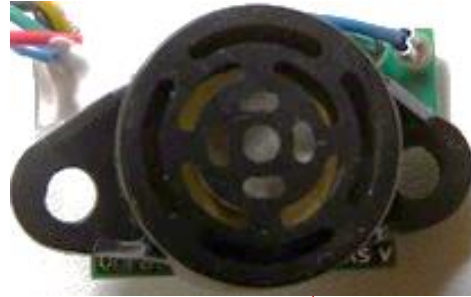
Piccolo Controller



ユニット構成図

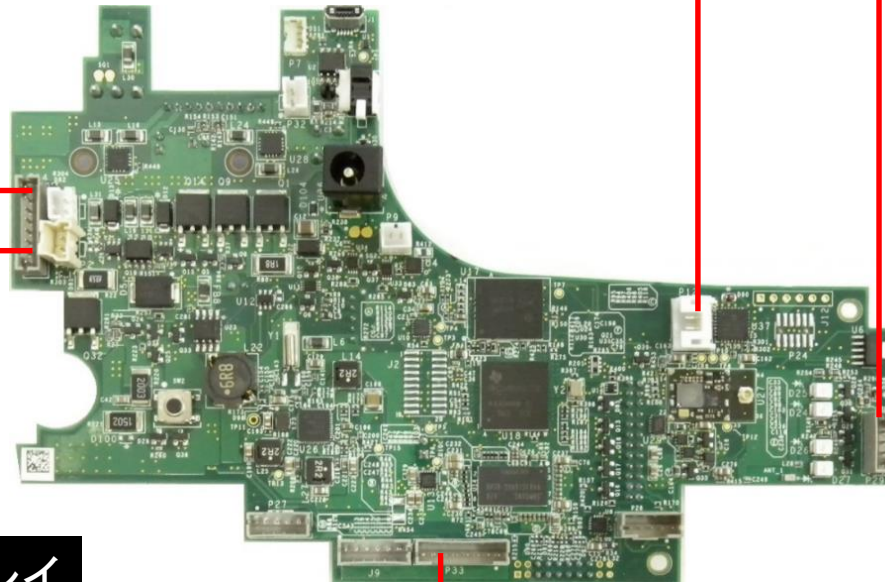
超音波センサー x3

赤外線センサー x2



メイン基板

レーダーセンサー x1



ディスプレイ
基板



車輪用モーター
ドライブ x2

テカナリエ・レポートの活用をお待ちしております

Technology analyze for everyone

実際のレポートには各部位の詳細分解情報が掲載されています